

EDL1 :

Exercice 1. On considère pour $a \in \mathbb{R}$ l'équation différentielle (E) s'écrivant

$$y' + ay = 0$$

1. Déterminer une solution de la forme $t \mapsto y(t) = e^{rt}$, où r est un nombre réel.
2. Si y est une solution de (E) , on considère la fonction z définie pour t réel par $z(t) = y(t)e^{at}$. Calculer z' et en déduire la forme générale des solutions.

Correction

Exercice 2. Déterminer la fonction f dérivable sur \mathbb{R} telle que $f(1) = 2$.

$$(E) : y' + 2y = e^t$$

Correction

Exercice 3. Déterminer les fonctions numériques y solutions sur \mathbb{R} des EDL suivantes :

1. $(E_1) : y'(t) + y(t) = t^2 + t$
2. $(E_2) : y'(t) + y(t) = te^t$
3. $(E_3) : y'(t) + 2y(t) = te^{-2t}$

Correction

Exercice 4. Soit a et b deux réels strictement positifs. On considère l'équation différentielle sur \mathbb{R}

$$(E) : y'(t) = y(t)(1 - by(t))$$

1. Déterminer les solutions constantes de cette équation.
2. On admet maintenant que les solutions non nulles de (E) ne s'annulent jamais sur \mathbb{R} .
 - (a) On se donne y une solution de (E) sur \mathbb{R} . Montrer la fonction $z = \frac{1}{y}$ est solution d'une équation différentielle $(E_1) : z'(t) = cz(t) + d$ où les réels c et d sont à déterminer.
 - (b) Résoudre l'équation différentielle (E_1) .
3. En déduire l'ensemble des solutions de (E)
4. Déterminer les limites en $+\infty$ des solutions.

Correction**EDL2 :**

Exercice 5. On considère pour $a \in \mathbb{R}$ et $b \in \mathbb{R}$ l'équation différentielle (E) du second ordre s'écrivant

$$y'' + ay' + by = 0$$

1. Déterminer une solution de la forme $t \mapsto y(t) = e^{rt}$, où r est un nombre réel.
2. En utilisant le changement d'inconnue $y(t) = z(t)e^{rt}$ déduire la forme générale des solutions, où r est la solution précédemment trouvée.

Correction

Exercice 6. Déterminer la fonction f dérivable sur \mathbb{R} telle que $f(0) = 1$ et $f'(0) = 0$

$$(E) : y'' - 2y' + y = e^t$$

Correction

Exercice 7. Déterminer les fonctions numériques y solutions sur \mathbb{R} des EDL suivantes :

1. $(E_1) : y'' - 2y' = 2 + t$
2. $(E_2) : y'' + 2y' + y = e^t$
3. $(E_3) : y'' + y' - 2y = t + e^t$

Correction

Exercice 8. On considère le système différentiel défini sur \mathbb{R} par du système différentiel

$$(\mathcal{S}) : \begin{cases} x_1' = -0,9x_1 + 0,2x_2 \\ x_2' = 0,9x_1 - 0,6x_2 \end{cases}.$$

1. Montrer que si (x_1, x_2) est solution de (\mathcal{S}) alors x_1 vérifie

$$(E) : x_1'' + 1,5x_1' + 0,36x_1 = 0$$

2. Déterminer alors la forme générale des solutions de (E) puis de (\mathcal{S}) .
3. Déterminer les solutions de (\mathcal{S}) vérifiant $x_1(0) = 1$ et $x_2(0) = 2$

Correction

Correction :**EDL1 :**

Exercice 1. 1. Pour tout t réel, y est dérivable et

$$y'(t) + ay = re^{rt} + ae^{rt} = (r + a)e^{rt}$$

y vérifie l'équation (E) pour tout t signifie que r est solution de $r + a = 0$. Inversement, si r est solution de $r + a = 0$ alors y définie par $y(t) = e^{rt}$ pour tout t réel est solution de (E) .

En résumé, les solutions de (E) de la forme $t \mapsto e^{rt}$ sont solutions lorsque $r = -a$.

2. Si y est solution de (E) , y est dérivable sur \mathbb{R} et donc z l'est comme produit de fonctions dérivables.

$$y'(t) = -ae^{-at}z(t) + e^{-at}z'(t)$$

$$y'(t) + ay(t) = (-a + a)e^{rt}z(t) + e^{-at}z'(t) = e^{rt}z'(t)$$

y est solution de (E) lorsque $z' = 0$ soit z est une constante. Ainsi y s'écrit pour tout t réel $y(t) = Ce^{-at}$.

Exercice 2. Résolution de (E) :

L'équation homogène s'écrit

$$y' + 2y = 0$$

Les solutions de l'équation homogène sont donc de la forme

$$y_H(t) = Ce^{-2t}.$$

On cherche une solution particulière de (E) sous la forme $y_p(t) = e^t$.

Ainsi $y_p'(t) = Ce^t$.

En remplaçant dans l'équation (E) et en identifiant on obtient :

$$y_p'(t) + 2y_p(t) = Ce^t + 2Ce^t = 3Ce^t$$

Soit

$$3Cae^t = e^t$$

ce qui donne $C = \frac{1}{3}$.

En conclusion, les solutions de l'équation complète (E) s'écrivent :

$$y(t) = y_H(t) + y_p(t) = Ce^{-2t} + \frac{1}{3}e^t$$

On cherche maintenant la valeur de la constante C :

$f(1) = Ce^{-2} + \frac{1}{3}e$ donc $f(1) = Ce^{-2} + \frac{1}{3}e$ soit $C = \frac{(-e^1+6)e^2}{3}$. Pour $t \in \mathbb{R}$, $f(t) = \frac{(-e^1+6)e^{-2x+2}+e^x}{3}$.

Exercice 3. Résolution de (E_1) :

L'équation homogène s'écrit

$$y' + y = 0$$

Les solutions de l'équation homogène sont donc de la forme

$$y_H(t) = Ce^{-t}.$$

On cherche une solution particulière de (E_1) sous la forme $y_p(t) = at^2 + bt + c$.

Ainsi $y_p'(t) = 2at + b$.

En remplaçant dans l'équation (E_1) et en identifiant on obtient :

$$y_p'(t) + y_p(t) = 2at + b + at^2 + bt + c = t^2 + t$$

Soit $a = 1$, $2a + b = 1$ et $b + c = 0$ ce qui donne $b = -1$ et $c = 1$.

En conclusion, les solutions de l'équation complète (E_1) s'écrivent :

$$y(t) = Ce^{-t} + t^2 - t + 1$$

Résolution de (E_2) :

L'équation homogène s'écrit

$$y' + y = 0$$

Les solutions de l'équation homogène sont donc de la forme

$$y_H(t) = Ce^{-t}.$$

On cherche une solution particulière de (E_2) sous la forme $y_p(t) = (at + b)e^t$.

Ainsi $y'_p(t) = ae^t + (at + b)e^t$.

En remplaçant dans l'équation (E_2) et en identifiant on obtient :

$$y'_p(t) + y_p(t) = (at + b)e^t + ae^t + (at + b)e^t = te^t$$

Soit $2at = 1$ et $a + 2b = 0$ ce qui donne $a = \frac{1}{2}$ et $b = -\frac{1}{4}$.

En conclusion, les solutions de l'équation complète (E_1) s'écrivent :

$$y(t) = Ce^{-t} + \left(\frac{1}{2}t - \frac{1}{4}\right)e^t$$

Résolution de (E_3) :

L'équation homogène s'écrit

$$y' + 2y = 0$$

Les solutions de l'équation homogène sont donc de la forme

$$y_H(t) = Ce^{-2t}.$$

On cherche une solution particulière de (E_2) sous la forme $y_p(t) = t(at + b)e^{-2t} = (at^2 + bt)e^{-2t}$.

Ainsi $y'_p(t) = (2at + b)e^{-2t} - 2(at^2 + bt)e^{-2t}$.

En remplaçant dans l'équation (E_2) et en identifiant on obtient :

$$y'_p(t) + y_p(t) = (2at + b)e^{-2t} - 2(at^2 + bt)e^{-2t} + 2((at^2 + bt)e^{-2t}) = te^{-2t}$$

Soit $2a = 1$ et $b = 0$ ce qui donne $a = \frac{1}{2}$.

En conclusion, les solutions de l'équation complète (E_1) s'écrivent :

$$y(t) = Ce^{-2t} + \frac{1}{2}te^{-2t}$$

Exercice 4. 1. Les trajectoires d'équilibre d'une équation différentielle sont les solutions constantes égales à un réel C , on résout : $aC(1 - bC) = 0$ soit $C = \frac{1}{b}$ ou $C = 0$.

On en conclut que les deux seules trajectoires d'équilibre de cette équation sont la fonction constante égale à 0 et la fonction constante égale à $\frac{1}{b}$

2. (a) z est bien dérivable sur \mathbb{R} comme inverse d'une fonction dérivable sur \mathbb{R} qui ne s'annule jamais. De plus, on a :

$$\forall t \in \mathbb{R}, z'(t) = -\frac{y'(t)}{(y(t))^2}$$

La fonction y étant solution de (E) , on a :

$$\forall t \in \mathbb{R}, y'(t) = ay(t)(1 - by(t))$$

On en déduit que

$$\forall t \in \mathbb{R}, z'(t) = -\frac{ay(t)(1 - by(t))}{(y(t))^2}$$

ou encore

$$\forall t \in \mathbb{R}, z'(t) = -\frac{ay(t) - ab(y(t))^2}{(y(t))^2}$$

en simplifiant

$$\forall t \in \mathbb{R}, z'(t) = -\frac{a}{y(t)} + ab = -az(t) + ab$$

que : $c = -a$ et $d = ab$

(b) L'équation différentielle homogène associée à (E_1) est : $z' + az = 0$. Les solutions de cette dernière équation sont du type $z : t \mapsto \lambda e^{-at}$, avec λ réel. La fonction constante égale à b est une solution particulière de (E) . L'ensemble des solutions de l'équation (E_1) est : $\{z : t \mapsto b + \lambda e^{-at}, \lambda \in \mathbb{R}\}$.

3. On vient donc de prouver que si y est une solution de (E) ne s'annulant pas sur \mathbb{R} alors, pour tout réel t , $\frac{1}{y(t)} = b + \lambda e^{-at}$, avec λ un réel quelconque. On en déduit qu'alors, pour tout réel t , on a : $y(t) = \frac{1}{b + \lambda e^{-at}}$. Réciproquement, pour tout réel λ , la fonction $y : t \mapsto \frac{1}{b + \lambda e^{-at}}$ est dérivable sur \mathbb{R} comme inverse d'une fonction dérivable sur \mathbb{R} ne s'annulant jamais sur \mathbb{R} (car b est strictement positif). D'une part, pour tout réel t , on a $y'(t) = \frac{a\lambda e^{-at}}{(b + \lambda e^{-at})^2}$. D'autre part, pour tout réel t , on a :

$$ay(t)(1 - by(t)) = \frac{a}{b + \lambda e^{-at}} \times \frac{\lambda e^{-at}}{b + \lambda e^{-at}}$$

On constate que y est bien solution de l'équation différentielle $y'(t) = ay(t)(1 - by(t))$. Finalement, on a bien prouvé que les solutions de l'équation différentielle $y'(t) = ay(t)(1 - by(t))$ sont les fonctions définies sur \mathbb{R} par :

$$\forall t \in \mathbb{R}, y(t) = \frac{1}{b + \lambda e^{-at}}$$

, où λ est un réel quelconque.

4. Pour tout réel λ , on a : $\lim_{t \rightarrow +\infty} \lambda e^{-at} = 0$ (car $a > 0$). On en déduit :

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = \frac{1}{b}$$

Cela signifie que les trajectoires convergent toutes vers la trajectoire d'équilibre non nulle.

EDL2 :

Exercice 5. 1. Pour tout t réel, y est deux fois dérivable et

$$y''(t) + ay'(t) + by(t) = r^2 e^{rt} + a r e^{rt} + b e^{rt} = (r^2 + ar + b)e^{rt}$$

y vérifier l'équation (E) pour tout t signifie que r est solution de $x^2 + ax + b = 0$. Inversement, si r est solution de $ax^2 + ax + b = 0$ alors y définie par $y(t) = e^{rt}$ pour tout t réel est solution de (E) . En résumé, les solutions de (E) de la forme $t \mapsto e^{rt}$ sont solutions lorsque r est solution de $x^2 + ax + b = 0$. On retrouve l'équation caractéristique des équations différentielles linéaires d'ordre 2.

2. Si y est solution de (E) , y est dérivable deux fois sur \mathbb{R} et donc z l'est comme produit de fonctions dérivables.

$$y'(t) = r e^{rt} z(t) + e^{rt} z'(t)$$

$$y''(t) = r^2 e^{rt} z(t) + 2r e^{rt} z'(t) + e^{rt} z''(t)$$

$$y''(t) + ay'(t) + by(t) = (r^2 + ar + b)e^{rt} z(t) + (2r + a)e^{rt} z'(t) + e^{rt} z''(t)$$

$$y \text{ est solution de } (E) \text{ lorsque } z' \text{ est solution de } (2r + a)z'(t) + z''(t) = 0$$

★ Si $2r + a = 0$: alors $z''(t) = 0$ pour tout t ce qui veut dire que z' est une constante, z est alors de la forme $z(t) = Ct + D$ pour tout t réel où C et D sont des constantes réelles. Ainsi y s'écrit pour tout t réel $y(t) = (Ct + D)e^{rt}$. On remarque qu'on retrouve la forme des solutions de l'équation différentielle linéaire d'ordre 2 quand le discriminant est nul En effet si $r = -\frac{a}{2}$ alors r est solution double et $\Delta = 0$.

★ Si $2r + a \neq 0$, z' est solution de l'équation (E_1) du premier ordre $x'(t) + 2a + rx(t) = 0$ dont les solutions sont les fonctions de la forme $x(t) = Ae^{\alpha t}$ pour tout t réel avec $\alpha = -(2r + a)$ et A une constante réelle. En primitivant on trouve la forme de z qui est donnée pour t réel par $z(t) = Be^{-(2r+a)t} + C$ où B et C sont réels. Ce qui donne comme forme à y , $y(t) = Ke^{r_1 t} + Me^{r_2 t}$ avec $r_1 = r$ et $r_2 = -a - r$. Si $r_1 = r$ est une solution de l'équation caractéristique et comme $r_1 + r_2 = -a$ ce qui donne r_2 est la deuxième.

Exercice 6. Résolution de (E) :

L'équation homogène s'écrit

$$y'' - 2y' + y = 0$$

Elle admet comme équation caractéristique $r^2 - 2r + 1 = 0$. Cette équation a un discriminant $\Delta = 0$. Sa racine double est 1. Les solutions de l'équation homogène sont donc de la forme

$$y_H(t) = (Ct + D)e^t.$$

On cherche une solution particulière de (E) sous la forme $y_p(t) = at^2e^t$.

Ainsi $y_p'(t) = 2ate^t + at^2e^t$ et $y_p''(t) = 2ae^t + 4ate^t + at^2e^t$.

En remplaçant dans l'équation (E_2) et en identifiant on obtient :

$$(y_p''(t) - 2y_p'(t) + y_p(t)) = 2ae^t + 4ate^t + at^2e^t - 2(2ate^t + at^2e^t) + at^2e^t = e^t$$

Soit

$$2ae^t = e^t$$

ce qui donne $a = \frac{1}{2}$.

En conclusion, les solutions de l'équation complète (E) s'écrivent :

$$y(t) = y_H(t) + y_p(t) = (Ct + D)e^t + \frac{t^2}{2}e^t$$

On cherche maintenant les valeurs des constantes C et D : $f(0) = (C \times 0 + D)e^0 + \frac{0^2}{2}e^0 = D$ donc $D = 1$. Pour

$t \in \mathbb{R}$, f est dérivable et $f'(t) = Ce^t + (Ct + D)e^t + te^t + \frac{t^2}{2}e^t$ ce qui donne en évaluant en 0, $f'(0) = C + D$.

Ainsi $C = -1$.

Exercice 7. Résolution de (E_1) :

L'équation homogène s'écrit

$$y'' - 2y' = 0$$

Elle admet comme équation caractéristique $r^2 - 2r = 0$. Cette équation a pour racine 0 et 2. Les solutions de l'équation homogène sont donc de la forme

$$y_H(t) = C + De^{2t}.$$

On cherche une solution particulière de (E_1) sous la forme $y_p(t) = t(at + b) = at^2 + bt$.

Ainsi $y_p'(t) = 2at + b$ et $y_p''(t) = 2a$.

En remplaçant dans l'équation (E_2) et en identifiant on obtient :

$$y_p''(t) - 2y_p'(t) + y_p(t) = 2a - 2(2at + b) = 2 + t$$

Soit $2a - 2b = 2$ et $-4a = 1$ ce qui donne $a = -\frac{1}{4}$ et $b = -\frac{5}{4}$.

En conclusion, les solutions de l'équation complète (E_1) s'écrivent :

$$y(t) = y_H(t) + y_p(t) = C + De^{2t} - \frac{t^2}{4} - \frac{5}{4}t$$

Résolution de (E_2) :

L'équation homogène s'écrit

$$y'' + 2y' + y = 0$$

Elle admet comme équation caractéristique $r^2 + 2r + 1 = 0$. Cette équation a un discriminant $\Delta = 0$.

Sa racine double est -1. Les solutions de l'équation homogène sont donc de la forme

$$y_H(t) = (Ct + D)e^{-t}.$$

On cherche une solution particulière de (E_2) sous la forme $y_p(t) = ae^t$.

Ainsi $y_p'(t) = ae^t$ et $y_p''(t) = ae^t$.

En remplaçant dans l'équation (E_2) et en identifiant on obtient :

$$(y_p''(t) + 2y_p'(t) + y_p(t)) = ae^t + 2ae^t + ae^t = e^t$$

Soit

$$4ae^t = e^t$$

ce qui donne $a = \frac{1}{4}$.

En conclusion, les solutions de l'équation complète (E_2) s'écrivent :

$$y(t) = (Ct + D)e^t + \frac{1}{4}e^t$$

Résolution de (E_3) :

L'équation homogène s'écrit

$$y'' + y' - 2y = 0$$

Elle admet comme équation caractéristique $r^2 + r - 2 = 0$. Cette équation a un discriminant $\Delta = 9$. Ses racines sont 1 et -2. Les solutions de l'équation homogène sont donc de la forme

$$y_H(t) = Ce^t + De^{-2t}.$$

On cherche une solution particulière de $(E_3^1) = y'' + y' - 2y = ate^t$ sous la forme $y_p^1(t) = ate^t$. Ainsi $y_p^1(t) = ae^t + ate^t$ et $y_p^1(t) = 2ae^t + ate^t$.

En remplaçant dans l'équation (E_3^1) et en identifiant on obtient :

$$y_p^1(t) + y_p^1(t) - 2y_p^1(t) = ate^t + 2ae^t + ae^t + ate^t - 2ate^t = e^t$$

Soit

$$3ae^t = e^t$$

ce qui donne $a = \frac{1}{3}$.

On cherche une solution particulière de $(E_3^2) = y'' + y' - 2y = t$ sous la forme $y_p^2(t) = bt + c$.

Ainsi $y_p^2(t) = b$ et $y_p^2(t) = 0$.

En remplaçant dans l'équation (E_3^2) et en identifiant on obtient :

$$y_p^2(t) + y_p^2(t) - 2y_p^2(t) = b - 2(bt + c)$$

Soit

$$b - 2bt - 2c = t$$

ce qui donne $b = -\frac{1}{2}$ et $c = -\frac{1}{4}$.

En utilisant le principe de superposition, les solutions de l'équation complète (E_3) s'écrivent :

$$y(t) = (Ct + D)e^t + \frac{1}{4}e^t - \frac{t}{2} + \frac{1}{4}$$

Exercice 8. \star (1) : $x_1' = -0,9x_1 + 0,2x_2 \Leftrightarrow x_2 = 5(x_1' + 0,9x_1) \Rightarrow x_2' = 5(x_1'' + 0,9x_1')$.

\star En remplaçant dans l'égalité (2), x_2 et x_2' par les expressions que l'on vient d'établir, on obtient :
 $5(x_1'' + 0,9x_1') = 0,9x_1 - 0,6(5(x_1' + 0,9x_1)) \Leftrightarrow x_1'' + 1,5x_1' + 0,36x_1 = 0$.

\star \star Notons (E) : $x'' + 1,5x' + 0,36x = 0$.

\star (C) : $r^2 + 1,5r + 0,36 = 0$ admet deux racines réelles distinctes $-1,2$ et $-0,3$.

Les solutions de (E) sur I sont donc les fonctions $x_1 : t \mapsto C_1e^{-1,2t} + C_2e^{-0,3t}$, $(C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2$.

Ainsi : $x_1(t) = C_1e^{-1,2t} + C_2e^{-0,3t}$, $(C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2$.

\star De l'égalité $x_2 = 5(x_1' + 0,9x_1)$, on déduit :

$$x_2(t) = -1,5C_1e^{-1,2t} + 3C_2e^{-0,3t}$$
, $(C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2$.